

# Lineární algebra II

látka z

II. semestru informatiky MFF UK  
dle přednášek Jiřího Fialy

Zpracovali:

Jan „Zaantar“ Štětina,  
Ondřej „Keddie“ Profant

## Obsah

Determinanty.....	2
Geometrický význam determinantu.....	4
Polynomy.....	4
Vlastní čísla a vlastní vektory.....	6
Charakteristický mnohočlen.....	6
Prostory se skalárním součinem.....	10
Ortogonalita.....	11
Ortogonální doplněk.....	12
Pozitivně definitní matice.....	13
Bilineární a kvadratické formy.....	14

## Determinanty

### Opakování:

**Permutace** na  $n$  prvcích je zobrazení  $p: \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$ , které je prosté a na.

$S_n$  značí množinu všech permutací na  $n$  prvcích.

$(S_n, \circ)$  tvoří grupu (existují neutrální prvek, identita a všechny inverzní permutace).

**Inverze v permutaci** je dvojice  $i, j$  taková, že  $i < j$  a  $p(i) > p(j)$ .

**Znaménko permutace**  $p$  je  $\text{sgn}(p) = (-1)^{\# \text{inverzí v } p}$ .

Sudé permutace tvoří normální podgrupu  $S_n$ ; Faktorgrupa je izomorfní grupě  $(\{1, -1\}, \cdot)$ .

**Def:** Nechť  $A$  je čtvercová matice řádu  $n$  nad tělesem  $K$ , potom **determinant** matice  $A$  je dán výrazem

$$\det(A) := \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot \prod_{i=1}^n a_{i,p(i)}).$$

Formálně jde o zobrazení  $K^{n \times n} \rightarrow K$ .

Determinanty matic se značí  $\begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}$  místo  $\det \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

☀:  $\det(A^T) = \det(A)$

Důkaz:  $\det(A^T) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot \prod_{i=1}^n (A^T)_{i,p(i)}) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot \prod_{j=1}^n (A^T)_{p(i),i}) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p^{-1}) \cdot \prod_{j=1}^n a_{j,p^{-1}(j)}) = \det(A)$

(\* víme, že  $j = p(i); i = p^{-1}(j)$  a  $\text{sgn}(p) = \text{sgn}(p^{-1})$ . Q.E.D.

**Důsl.:** Pokud řádková úprava nemění determinant, pak ani stejná sloupcová úprava jej nezmění.

☀: Přerovnání sloupců matice  $A$  podle permutace  $q$

(a) nezmění determinant, pokud  $\text{sgn}(q) = 1$

(b) změní znaménko determinantu, pokud  $\text{sgn}(q) = -1$

Důkaz: Budiž  $A$  původní matice,  
 $B$  přerovnaná matice.

$$\det(B) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot \prod_{i=1}^n b_{i,p(i)}) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot \prod_{i=1}^n a_{i,q^{-1}(p(i))}), \text{ protože } b_{i,q(j)} = a_{i,j}; b_{i,j} = a_{i,q^{-1}(j)}, \text{ a dále se rovná}$$

$$\sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(q) \cdot \text{sgn}(q^{-1}) \cdot \text{sgn}(p) \cdot \prod_{i=1}^n a_{i,q^{-1}(p(i))}), \text{ kde vždy } \text{sgn}(q) \cdot \text{sgn}(q^{-1}) = 1 \text{ a } \text{sgn}(q^{-1}) \cdot \text{sgn}(p) = \text{sgn}(q^{-1} \circ p), \text{ takže}$$

$$\text{sgn}(q) \cdot \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(q^{-1} \circ p) \cdot \prod_{i=1}^n a_{i,q^{-1}(p(i))}) = \text{sgn}(q) \cdot \det(A). \text{ Q.E.D.}$$

**Důsl.:** (a) záměna dvou řádků změní znaménko,

(b) jsou-li dva řádky matice  $A$  shodné, potom  $\det(A) = 0$ .

**Tvrz.:** Determinant matice je lineárně závislý na každém řádku matice.

Důkaz: Na  $i$ -tém řádku provedeme (a) skalární násobek řádku  
(b) součet dvou řádků

(a) Linearita vůči násobku.

Budiž  $A$  původní matice,

$A'$  pozměněná matice ( $i$ -tý řádek vynásobený  $t \in K$ ).

$$\text{Pak } \det(A') = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a'_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot a'_{i,p(i)} \cdot \dots \cdot a'_{n,p(n)}) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot (t \cdot a_{i,p(i)}) \cdot \dots \cdot a_{n,p(n)}) = t \cdot \det(A).$$

(b) Linearita vůči sčítání.

Budiž  $A$  původní matice.

Zkonstruujeme  $B, C$  předpisem  $\forall j \forall k \neq i: a_{k,j} = b_{k,j} = c_{k,j}$ ,

$$\forall j: a_{i,j} = b_{i,j} + c_{i,j}.$$

$$\text{Pak } \det(A) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot a_{i,p(i)} \cdot \dots \cdot a_{n,p(n)}) = \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot (b_{i,p(i)} + c_{i,p(i)}) \cdot \dots \cdot a_{n,p(n)}) =$$

$$= \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot b_{i,p(i)} \cdot \dots \cdot a_{n,p(n)}) + \sum_{p \in S_n} (\text{sgn}(p) \cdot a_{1,p(1)} \cdot \dots \cdot c_{i,p(i)} \cdot \dots \cdot a_{n,p(n)}) = \det(B) + \det(C). \text{ Q.E.D.}$$

**Důsl.:** Přičtení  $t$ -násobku  $j$ -tého řádku k  $i$ -tému (pro  $i \neq j$ ) nemění determinant matice.

Důkaz: obrázkem

### Postup: Výpočet determinantu

Převedením na odstupňovaný tvar přičtením násobků ostatních řádků,

ale nesmíme prohazovat řádky ani násobit  $t \in K$ ,

zato můžeme provádět úpravy i na sloupcích.

(přednáška 2.3.09)

**Věta:** Necht'  $A$  a  $B$  jsou čtvercové matice stejného řádu nad  $K$ , potom platí  $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$ .

Důkaz:

Je-li  $A$  nebo  $B$  singulární, pak  $A \cdot B$  je singulární.

Některý řádek singulární matice lze složit lineární kombinací ostatních, odečtením této kombinace získáme matici s nulovým řádkem a stejným determinantem  $= 0$ .

Je-li  $A$  regulární, lze ji rozložit na součin elementárních matic

$$A = E_1 \cdot \dots \cdot E_k$$

Potom platí  $\det(A \cdot B) = \det((E_1 \cdot \dots \cdot E_k) \cdot B) = \det(E_1 \cdot (E_2 \cdot \dots \cdot E_k \cdot B)) \stackrel{*}{=} \dots$

$$\stackrel{*}{=} \det(E_1) \cdot \det(E_2 \cdot \dots \cdot E_k \cdot B)$$

Ad. \*, máme dvě možnosti.

(a)  $E_t$  odpovídá vynásobení  $t$ -tého řádku  $t \neq 0$

$$\Rightarrow \text{determinant součinu } t\text{-krát vzroste: } \det(E_t) = \begin{vmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & t & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & 1 \end{vmatrix} = t$$

(b)  $E_l$  odpovídá přičtení  $j$ -tého řádku k  $i$ -tému.

$$\Rightarrow \text{determinant součinu se nezmění: } \det(E_l) = \begin{vmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ 0 & & & & 1 \end{vmatrix} = 1$$

Tedy  $\det(E_1) \cdot \dots \cdot \det(E_k) \cdot \det(B) = \det(E_1 \cdot \dots \cdot E_k) \cdot \det(B) = \det(A) \cdot \det(B)$ .  
Q.E.D.

**Důsl.:** (a) Čtvercová matice  $A$  je regulární, právě když  $\det(A) \neq 0$ .

(b)  $\det(A^{-1}) = (\det(A))^{-1}$ , respektive  $\det(A) \cdot \det(A^{-1}) = 1$ .

**Značení:**  $A^{i,j}$  značí matici, která vznikne z matice  $A$  vypuštěním  $i$ -tého řádku a  $j$ -tého sloupce.

**Tvrz.:** Rozvoj determinantu podle  $i$ -tého řádku.

Pro libovolnou matici  $A$  řádu  $n \geq 2$  a

libovolné  $i \in \{1, \dots, n\}$

$$\text{platí } \det(A) = \sum_{j=1}^n a_{i,j} \cdot (-1)^{i+j} \cdot \det(A^{i,j})$$

Pozn., toto je efektivní pro řádky s  $n-1$  nulami.

Důkaz:

(a) Vytýkání prvků  $a_{i,j}$  z předpisu pro determinant – nebudeme dokazovat

(b) Využití linearity: zapíšeme  $i$ -tý řádek jako vhodnou lineární kombinaci:

$$(a_{i,1}, \dots, a_{i,n}) = \overbrace{a_{i,1} \cdot (1, 0, \dots, 0)}^{e_i^1} + a_{i,2} \cdot (0, 1, \dots, 0) + \dots + a_{i,n} \cdot (0, 0, \dots, 1)$$

$$\det \begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{i,1} & \dots & a_{i,n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix} = a_{i,1} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} + \dots + a_{i,n} \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Zbývá určit:

$$\det \begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \end{pmatrix} = \underbrace{(-1)^{i+1}}_{\text{permutace řádků}} \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \end{pmatrix} = \underbrace{(-1)^{i+1} \cdot (-1)^{j+1}}_{\text{permutace sloupců}} \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} = (-1)^{i+j} \cdot \det(A^{i,j}), \text{ Q.E.D.}$$

1 je na [i,j]      1 je na [1,j]      x - nikdy nevyužijeme

**Def.:** Pro čtvercovou matici  $A$  definujeme **adjungovanou matici**  $\text{adj}(A)$

změna pořadí indexů!

předpisem  $(\text{adj}(A))_{i,j} = (-1)^{i+j} \cdot \det(A^{j,i})$ .

**Věta:** Pro každou regulární matici  $A$  platí  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot \text{adj}(A)$ .

Důkaz: z rozvoje podle  $i$ -tého řádku:

$$\underbrace{A_i \cdot \text{adj}(A)_i}_{i\text{-tý řádek}} = \det(A) \quad \text{a pro } j \neq i:$$

$A_j \cdot \text{adj}(A)_j =$  rozvoj podle  $i$ -tého řádku v matici, která vznikne z  $A$  nahrazením  $i$ -tého řádku  $j$ -tým řádkem  $= 0$

$$\begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \det(A) & & & 0 \\ & \dots & & \\ & & \dots & \\ 0 & & & \det(A) \end{pmatrix} \Rightarrow A \cdot \underbrace{\left( \frac{1}{\det(A)} \cdot \text{adj}(A) \right)}_{A^{-1}} = I_n, \text{ Q.E.D.}$$

**Věta:** Cramerovo pravidlo

Necht'  $A$  je regulární matice, potom

řešení každé soustavy  $A \cdot x = b$  lze spočítat po složkách výrazem  $x_i = \frac{\det(A_{i \rightarrow b})}{\det(A)}$ ,

kde  $A_{i \rightarrow b}$  znamená matici, která vznikne z  $A$  nahrazením  $i$ -tého sloupce vektorem pravých stran  $b$

Důkaz (1):

$$X = A^{-1} \cdot b = \frac{1}{\det(A)} \cdot (\text{adj}(A) \cdot b)$$

$$X_i = \frac{1}{\det(A)} \cdot (\text{adj}(A) \cdot b)_i = \frac{1}{\det(A)} \cdot \sum_{j=1}^n (\text{adj}(A))_{i,j} \cdot b_j =$$

Provedeme rozvoj podle  $i$ -tého sloupce v  $A_{i \rightarrow b}$

$$= \frac{1}{\det(A)} \cdot \det(A_{i \rightarrow b}), \text{ Q.E.D.}$$

Důkaz (2):

Označme  $I_{i \rightarrow x}$  matici, která vznikne z  $I_n$  nahrazením  $i$ -tého sloupce vektorem  $x$ .

$$A \cdot I_{i \rightarrow x} = (A \cdot e_1, A \cdot e_2, \dots, \underbrace{A \cdot x}_{=b}, \dots) = A_{i \rightarrow b}$$

Víme  $\det(I_{i \rightarrow x}) = x_i$  a tedy  $\det(A) \cdot x_i = \det(A_{i \rightarrow b})$ , Q.E.D.

**Postup:** Výpočet determinantu (ze cvičení)

I) V **odstupňovaném tvaru** stačí součin diagonály: 
$$\begin{vmatrix} a_1 & & \ddots \\ & \ddots & \\ 0 & & a_n \end{vmatrix} = \prod_{i=1}^n a_i$$

II) **Vytýkání** z řádku: 
$$\begin{vmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 0 & 4 \\ 6 & 7 & 3 \end{vmatrix} \approx \begin{vmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & -6 & -6 \\ 0 & -11 & -27 \end{vmatrix} \approx (-6) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -11 & -27 \end{vmatrix} = (-6) \cdot (-16) = 96$$

III)  $n=2 \Rightarrow \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = a \cdot d - b \cdot c$

IV)  $n=3 \Rightarrow$  Sarrusovo pravidlo: 
$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix} = 1 \cdot 5 \cdot 9 + 4 \cdot 8 \cdot 3 + 7 \cdot 2 \cdot 6 - 7 \cdot 5 \cdot 3 - 1 \cdot 8 \cdot 6 - 4 \cdot 2 \cdot 6 = 225 - 225 = 0$$

V) **Rozvoj** dle  $i$ -tého řádku  $det(A) = \sum_{j=1}^n a_{i,j} \cdot (-1)^{i+j} \cdot det(A^{i,j})$ ; př: 
$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 2 & 0 & 4 \\ 6 & 7 & 3 \end{vmatrix} \approx \begin{vmatrix} 1 & 3 & 3 \\ 2 & 0 & 0 \\ 6 & 7 & 9 \end{vmatrix} = (-1)^{1+2} \cdot 2 \cdot \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} = (-6) \cdot \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ 7 & 9 \end{vmatrix} = (-6) \cdot 2 = 12$$

### Geometrický význam determinantu

**Pozn.,** Známe různé druhy obalů  $X \in \mathbb{R}^n, X = \{x_1, \dots, x_k\}$

(1)  $L(X)$  Lineární obal nejmenší vektorový prostor obsahující  $X$ .

$$L(X) = \left\{ \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i; x_i \in X, a_i \in \mathbb{R} \right\}$$

(2)  $A(X)$  Afinní obal nejmenší afinní prostor obsahující  $X$ .

$$A(X) = \left\{ \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i; x_i \in X, a_i \in \mathbb{R}, \sum_{i=1}^k a_i = 1 \right\}$$

(3)  $K(X)$  Konvexní obal nejmenší konvexní množina obsahující  $X$ .

$$K(X) = \left\{ \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i; x_i \in X, a_i \in \mathbb{R}, \sum_{i=1}^k a_i = 1, \forall i: a_i \in [0, 1] \right\}$$

(4)  $R(X)$  **Rovnoběžnostěn** vymezený  $X$ .

$$R(X) = \left\{ \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i; x_i \in X, a_i \in \mathbb{R}, \forall i: a_i \in [0, 1] \right\}$$

**Věta:** Pro vektory  $x_1, \dots, x_n$  udává  $|det(A)|$ , kde  $A$  sestává z  $x_1, \dots, x_n$  (po řádcích anebo po sloupcích), objem rovnoběžnostěnu určeného  $x_1, \dots, x_n$ .

Důkaz (idea): Protože přičítání jiných řádků nemění ani determinant, ale ani objem.

**Důsl.:** Je-li  $f$  lineární zobrazení  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  a

$A = [f]_{KK}$  je matice tohoto zobrazení,

tak platí, že objem  $\frac{vol(f(v))}{objem\ obrazu} = |det(A)| \cdot \frac{vol(v)}{těleso}$ .

### Polynomy

**Def.:** **Polynom** (též mnohočlen) stupně  $n$  v proměnné  $x$  nad tělesem  $K$  je výraz

$$p(x) = a_n \cdot x^n + a_{n-1} \cdot x^{n-1} + \dots + a_1 \cdot x + a_0, \quad \text{kde } a_n, \dots, a_0 \in K, a_n \neq 0.$$

Značení  $p \in K(x)$ .

**Operace s polynomy**

$$p, q \in K(x) : p(x) = \sum_{i=0}^n a_i \cdot x^i \text{ a } q(x) = \sum_{i=0}^m b_i \cdot x^i, \text{ BÚNO } n \geq m.$$

Sčítání a odčítání

$$(p \pm q)(x) = \sum_{i=0}^n c_i \cdot x^i, \text{ kde } c_i = \begin{cases} a_i \pm b_i & \text{pro } i \in \{0, \dots, m\} \\ a_i & \text{jinak} \end{cases}$$

Násobení skalárem

$$t \in K, \text{ pak } t \cdot p(x) = \sum_{i=0}^n (t \cdot a_i) \cdot x^i$$

Násobení mezi sebou

$$(p \cdot q)(x) = \sum_{i=0}^{m+n} c_i \cdot x^i, \text{ kde } c_i = \sum_{j=\max(0, i-m)}^{\min(i, n)} a_j \cdot b_{i-j}$$

Dělení se zbytkem

$$\exists r, t \in K(X) : (\underbrace{\deg(t)}_{\text{stupeň } t} < \deg(q)) \wedge (p = r \cdot q + t)$$

Konstrukce řešení:  $p(x) - \underbrace{\frac{a_1}{b_1} \cdot x^{n-m} \cdot q(x)}_{\text{první člen } r}$  má stupeň nižší než  $p(x)$ .

**Pozn.,** Typicky za  $x$  volíme prvky z tělesa  $K$ , ale lze i jiné struktury, např. čtvercové matice nad  $K$ .

$$p(x) = a_n \cdot x^n + \dots + a_1 \cdot x + a_0 \cdot x^0$$

$$p(A) = a_n \cdot A^n + \dots + a_1 \cdot A + a_0 \cdot I_n$$

☼: Pro  $p \in \mathbb{R}(x)$  platí, že  $p(x) = 0$  (tj.  $p(x) = 0(x) = 0$ ), právě když  $a_0 = \dots = a_n = 0$ .

**Věta: Malá Fermatova**

Pro každé  $a \in \mathbb{Z}_p, a \neq 0$  platí  $a^{p-1} = 1$ .

Důkaz: Zafixuji  $a$ , uvážím zobrazení  $f: i \rightarrow a \cdot i$ .

Tedy  $f: \{1, \dots, p-1\} \rightarrow \{1, \dots, p-1\}$  je prosté a  $f$  je permutací na  $\{1, \dots, p-1\}$ .

$$\prod_{i=1}^{p-1} i = \prod_{i=1}^{p-1} a \cdot i = a^{p-1} \cdot \prod_{i=1}^{p-1} i \Rightarrow 1 = a^{p-1}, \text{ Q.E.D.}$$

**Důsl.:**  $\forall \mathbb{Z}_p: x^p - x = 0$ .

$$\forall q \in \mathbb{Z}_p(x) \exists r \in \mathbb{Z}_p(x), \deg(r) \leq p-1: \forall x \in \mathbb{Z}_p: q(x) = r(x)$$

**Def.:** **Kořen polynomu**  $p \in K(x)$  je takové  $a \in K$ , že  $p(a) = 0$ .

Např. polynom  $p(x) = x^2 + 1$

- (1) má kořen  $i$  v  $K = \mathbb{C}$
- (2) nemá kořen v  $K = \mathbb{R}$
- (3) nemá kořen v  $K = \mathbb{Z}_3$
- (4) má kořen 2 v  $K = \mathbb{Z}_5$ .

**Def.:** Tělesa, kde všechny polynomy mají kořen, se nazývají **algebraicky uzavřená**.

**Věta: Základní věta algebry**

Každý mnohočlen stupně alespoň 1 nad  $\mathbb{C}$  má kořen.

**Důsl.:** Každý mnohočlen stupně alespoň 1 nad  $\mathbb{C}$  lze rozložit jakou součin  $n$  monomů

$$p(x) = a_n \cdot (x - x_1) \cdot \dots \cdot (x - x_n), \text{ kde } x_1, \dots, x_n \text{ jsou kořeny.}$$

Důkaz (idea): Základní věta algebry:

$$p(x) = a_n \cdot x^n + \dots + a_1 \cdot x + a_0 \dots$$

(přednáška 16.3.09)

**Otázka:** Reprezentace polynomů  $p(x)$  stupně  $n$ .

- pomocí koeficientů  $a_0 \dots a_n \in K$  (+ def.);
- na algebraicky uzavřeném tělese pomocí  $n$  kořenů a  $a_0$ ;
- hodnotami  $p(x)$  v  $n+1$  různých bodech.

$$p(x) = \sum_{i=0}^n a_i \cdot x^i \xrightarrow[\text{???}]{\text{snadné}} x_1, \dots, x_{n+1}$$

– jakým způsobem lze užít koeficienty  $a_0 \dots a_n$  polynomu  $p(x)$ ,

známe-li dvojice  $\underbrace{(x_i, y_i)}_{= p(x_i)}$  pro  $n+1$  různých bodů  $x_1 \dots x_{n+1}$ ?

– řešíme soustavu o neznámých  $a_0 \dots a_n$

$$\begin{matrix} a_n x_1^n + \dots + a_1 x_1 + a_0 = y_1 \\ \vdots \\ a_n x_{n+1}^n + \dots + a_1 x_{n+1} + a_0 = y_{n+1} \end{matrix}$$

Maticově: 
$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & \dots & x_{n+1}^n \end{pmatrix}}_{\text{Vandermondova matice}} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_{n+1} \end{pmatrix}$$

**Věta:** Vandermondova matice je regulární, právě když hodnoty  $x_1 \dots x_{n+1}$  jsou navzájem různé.

Důkaz:

$$\begin{pmatrix} 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & \dots & x_{n+1}^n \end{pmatrix} \begin{array}{l} \text{První řádek} \\ \text{odečteme od} \\ \text{ostatních} \\ \hline = \end{array} \begin{pmatrix} 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ 0 & x_2 - x_1 & \dots & x_2^n - x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & x_{n+1} - x_1 & \dots & x_{n+1}^n - x_1^n \end{pmatrix}$$

Provedeme rozvoj dle prvního sloupce a vytkneme  $x_k^i - x_1^i = (x_k - x_1)(x_k^{i-1} + x_k^{i-2} \cdot x_1 + \dots + x_1^{i-1})$

$$\prod_{j=2}^n (x_j - x_1) \begin{pmatrix} 1 & x_1 + x_1 & x_1^2 + x_2 \cdot x_1 + x_1^2 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ 1 & x_{n+1} + x_1 & x_{n+1}^2 + x_{n+1} \cdot x_1 + x_1^2 & \dots \end{pmatrix} = \prod_{j=2}^n (x_j - x_1) \cdot \begin{array}{l} \text{Vandermondova matice na} \\ \text{proměnných } x_2 \dots x_{n+1} \end{array} = \prod_{1 \leq i < j \leq n+1} (x_j - x_i)$$

produkt nenulový ( $\Rightarrow$  matice regulární)  $\Leftrightarrow \forall x_i$  různé. Q.E.D.

**Postup:** Lagrangerova interpolace - alternativní postup, jak proložit polynom stupně  $n$  body  $(x_i, y_i), i \in \{1 \dots n\}$ .

Pro  $i \in \{1 \dots n+1\}$  označme  $P_i(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2) \dots (x-x_{i-1})(x-x_{i+1}) \dots (x-x_{n+1})}{(x_i-x_1)(x_i-x_2) \dots (x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1}) \dots (x_i-x_{n+1})}$

Platí  $P_i(x_i) = 1$  a pro  $j \neq i: P_i(x_j) = 0$  (někde máme  $x-x_j=0$  ... nenulový čítecitel).

Položíme  $P(x) = y_1 \cdot P_1(x) + \dots + y_{n+1} \cdot P_{n+1}(x)$ .

**Úloha:** Jakým způsobem sestavit  $m$  klíčů, aby libovolný  $n < m$  klíčů dokázalo odemknout kód, ale libovolných méně než  $n$  nikoliv?

Sestavme polynom stupně  $n-1$  a určíme jeho hodnoty v  $m$  různých bodech.

## Vlastní čísla a vlastní vektory

**Úvod:** Jednoduchý abstraktní model dynamického systému.

Systém ... reprezentován vektorovým prostorem  $V$  nad  $K$

Dynamika ... reprezentována lineárním zobrazením  $f: V \rightarrow V$

Stabilní stavy (a) pevné body zobrazení  $f$  čili  $f(u) = u$

(b) body jejichž obraz je skalárním násobkem vzoru:  $f(u) = a \cdot u, a \in K$

**Př:** Osová souměrnost v  $\mathbb{R}^2$

**Def:** Necht'  $V$  je vektorový prostor nad  $K$  a  $f: V \rightarrow V$  je lin. zobrazení.

**Vlastním číslem** zobrazení  $f$  je takové  $\lambda \in K$  pro které existuje netriviální  $u \in V$  takový, že  $f(u) = \lambda \cdot u$ .

**Vlastním vektorem** příslušný vlastnímu číslu  $\lambda$  je libovolné  $u \in V$ , tž.  $f(u) = \lambda \cdot u$ .

**(Pozn:** Zdvojená definice, abychom obešli  $u=0$ .)

Je-li  $V$  konečně generovaný, tj.  $\dim(V) = n \in \mathbb{N}$ ,

potom lze  $f$  reprezentovat maticí zobrazení  $A = [f]_{VV}$  a rozšířit definici na matice:

**Vlastní číslo** matice  $A$  je libovolné  $\lambda \in K$  takové, že  $A \cdot x = \lambda \cdot x$  pro  $x \in K^n, x \neq 0$ .

**Vlastní vektor** příslušný vlastnímu číslu  $\lambda$  je takové  $x \in K^n$ , že  $Ax = \lambda \cdot x$

Množina všech vlastních čísel matice se nazývá **spektrum matice**.

## Charakteristický mnohočlen

**Úvod:**  $f(u) = \lambda \cdot u, u \neq 0$

$$A \cdot x = \lambda \cdot x \Rightarrow A \cdot x - \lambda \cdot x = 0 \Rightarrow A \cdot x - \lambda \cdot I \cdot x = 0 \Rightarrow (A - \lambda \cdot I) \cdot x = 0$$

**Def:** **Charakteristickým mnohočlenem** matice  $A$  nazveme polynom  $p_A(t)$ , který je určen výrazem:  $p_A(t) = \det(A - t \cdot I)$

**Věta:** Pro každou čtvercovou matici  $A$  platí, že  $\lambda$  je jejím vlastním číslem,

právě když je  $\lambda$  kořenem charakteristického mnohočlenu  $p_A(t)$ , čili  $p_A(\lambda) = 0$

Důkaz: viz. úvod...  $(A - \lambda I)_x = 0 \Leftrightarrow A - \lambda I$  je singulární  $\Leftrightarrow \det(A - t \cdot I) = 0, x$  netriviální! Q.E.D.

**Př:** Viz slidy.

**Tvrz.:** Jsou-li  $A, B$  čtvercové matice stejného řádu nad stejným tělesem, potom  $A \cdot B$  a  $B \cdot A$  mají stejná vlastní čísla.

Důkaz: ✨ Pro násobení blokových matic platí:  $\begin{pmatrix} I & J \\ K & L \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} P & Q \\ R & S \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} IP+JR & IQ+JS \\ KP+LR & KQ+LS \end{pmatrix}$

$$\overbrace{\begin{pmatrix} AB & 0 \\ B & 0 \end{pmatrix}}^C \cdot \overbrace{\begin{pmatrix} I & A \\ 0 & I \end{pmatrix}}^R = \begin{pmatrix} AB & ABA \\ B & BA \end{pmatrix} = \overbrace{\begin{pmatrix} I & A \\ 0 & I \end{pmatrix}}^R \cdot \overbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ B & BA \end{pmatrix}}^D$$

**Def:** Platí:  $C \cdot R = R \cdot D$ , říkáme, že  $C$  a  $D$  jsou **podobné**.

✨: Podobné matice mají shodné charakteristické mnohočleny.

$$C = R \cdot D \cdot R^{-1}$$

$$p_C(t) = \det(C - t \cdot I) = \det(R \cdot D \cdot R^{-1} - t \cdot I) = \det(R \cdot D \cdot R^{-1} - t \cdot (R \cdot I \cdot R^{-1})) = \det(R(D - t \cdot I) \cdot R^{-1}) = \underbrace{\det(R)}_{(*)} \cdot \det(D - t \cdot I) \cdot \underbrace{\det(R^{-1})}_{*\cdot\text{to} = 1} = P_d(t)$$

Podobné matice mají tedy shodná i vlastní čísla.

$$\text{Čili } \begin{vmatrix} A \cdot B - t \cdot I & 0 \\ B & -t \cdot I \end{vmatrix} = |A \cdot B - t \cdot I| \cdot |-t \cdot I| = p_{AB}(t) = p_{BA}(t) = |-t \cdot I| \cdot |B \cdot A - t \cdot I| = \begin{vmatrix} -t \cdot I & 0 \\ B & B \cdot A - t \cdot I \end{vmatrix}$$

Stejně charakteristické mnohočleny  $\Rightarrow$  stejná charakteristická čísla, Q.E.D.

**Věta: Cayley-Hamilton**

Nechť  $p_A(t)$  je charakteristický mnohočlen matice  $A$ . Potom platí  $p_A(A) = 0$ .

Důkaz: Využijeme faktu, že  $M \cdot \text{adj}(M) = \det(M) \cdot I_n$ , a dosadíme  $M := A - t \cdot I \Rightarrow$

$$\begin{pmatrix} p_A(t) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & p_A(t) & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots \\ 0 & 0 & 0 & p_A(t) \end{pmatrix}$$

$\text{adj}(A - t \cdot I)$  Má na každém místě polynom proměnné  $t$ .

Můžeme zapsat  $\text{adj}(A - t \cdot I) = t^{n-1} \cdot B_{n-1} + \dots + t \cdot B_1 + B_0$ , tedy  $(A - t \cdot I) \cdot (t^{n-1} \cdot B_{n-1} + \dots + t \cdot B_1 + B_0) = p_A(t) \cdot I = a_n \cdot t^n \cdot I + \dots + a_1 \cdot t \cdot I + a_0 \cdot I$ .

Koeficient u  $t^n$ :  $-I \cdot B_{n-1} = a_n \cdot I \quad | \cdot A^n$   
 u  $t^i$ :  $A \cdot B_i - I \cdot B_{i-1} = a_i \cdot I \quad | \cdot A^i$   
 u  $t^0$ :  $A \cdot B_0 = a_0 \cdot I \quad | \text{nic}$

Provedeme úpravy (násobení jsou zleva) a sečteme. Pravá strana je  $a_n \cdot A^n + \dots + a_1 \cdot A + a_0 \cdot I = p_A(A)$

$$-A^n \cdot B_{n-1} + A^{n-1} \cdot (A \cdot B_{n-1} - B_{n-2}) + A^{n-2} \cdot (A \cdot B_{n-2} - B_{n-3}) + \dots + A^2 \cdot (A \cdot B_2 - B_1) + A \cdot (A \cdot B_1 - B_0) + A \cdot B_0 = 0, \text{ Q.E.D.}$$



- (1) Každá matice řádu  $n$  má nejvýše  $n$  vlastních čísel.
- (2) Každá komplexní matice řádu  $n$  má „právě“  $n$  vlastních čísel (některá mohou být vícenásobná):

$$p_A(t) = (\lambda_1 - t) \cdot \dots \cdot (\lambda_n - t) \rightarrow p_A(t) = (\lambda_1 - t)^{r_1} \cdot \dots \cdot (\lambda_k - t)^{r_k}; \sum_{i=1}^k r_i = n$$

- (3)  $a_0 = \det(A)$  dosazením  $t = 0$

$$p_A(t) = a_n \cdot t^n + \dots + a_1 \cdot t + a_0 = \det(A - t \cdot I) = \begin{vmatrix} a_{1,1} - t & & & \\ & a_{2,2} - t & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_{n,n} - t \end{vmatrix}$$

- (4)  $a_n = (-1)^n$
- (5)  $a_0 = \lambda_1 \cdot \dots \cdot \lambda_n$  dosazením  $t = 0$  do  $p_A(t) = (\lambda_1 - t) \cdot \dots \cdot (\lambda_n - t)$
- (6)  $a_{n-1} = (-1)^{n-1} \cdot \sum_{i=1}^n a_{i,i} = (-1)^{n-1} \cdot \sum_{i=1}^n \lambda_i$

**Úloha:** (ze cvičení) Ve městě Pupákově jsou tři strany: Asketičtí, Bohatí a Chudí. Podrobným výzkumem se zjistilo, že 75% z těch, co volilo Askety, je bude volit opět, 5% bude volit Bohaté a 20% chudě. Podobně z těch co volili Bohaté zvolí 60% Bohaté, 20% Askety a 20% Chudé. 80% voličů chudých je bude volit i v následujícím období, o zbylé hlasy se podělí 10% Asketi a 20% Bohatí. Jak bude vypadat limitní rozložení sil v místním (stočlenném) zastupitelstvu?

$$A = \begin{matrix} & A & B & C \\ \begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0,75 & 0,20 & 0,10 \\ 0,05 & 0,60 & 0,10 \\ 0,20 & 0,30 & 0,80 \end{pmatrix} & \Rightarrow & Ax = \lambda x & \Rightarrow & 20Ax = 20\lambda x & \Rightarrow & 20A = A' := \begin{pmatrix} 15 & 4 & 2 \\ 1 & 12 & 2 \\ 4 & 4 & 16 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

☀ Rozdělení dle popisků okolo matice, např. na diagonále jsou ti co volí stejně.

☀ Součet sloupců matice dá vždy 1 (100%)

$$\lambda: \begin{vmatrix} 15-t & 4 & 2 \\ 1 & 12-t & 2 \\ 4 & 4 & 16-t \end{vmatrix} = (15-t)(12-t)(16-t) + 8 + 32 - 8(12-t) - 8(15-t) - 4(16-t) = (20-t)(12-t)(11-t) \Rightarrow \begin{matrix} \lambda_1 = 11 \\ \lambda_2 = \frac{1}{10} = \frac{3}{5} \\ \lambda_3 = \frac{11}{20} \end{matrix}$$

$$\bar{x}(p): \begin{pmatrix} -5 & 4 & 2 \\ 1 & -8 & 2 \\ 4 & 4 & -4 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} 0 & 9 & -3 \\ 0 & -9 & 3 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \simeq \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} x_3 = p \\ -3 + p = 0 \Rightarrow x_2 = p/3 \\ x_1 = -2p \end{matrix} \Rightarrow \bar{x} = p \left( \frac{2}{3}; \frac{1}{3}; 1 \right)$$

$$\Rightarrow \frac{2p}{3} + \frac{p}{3} + p = 1 \Rightarrow p = \frac{1}{2} \Rightarrow \bar{x}_1 = \left( \frac{1}{3}; \frac{1}{6}; \frac{1}{2} \right), \text{ kde každá složka je zastoupení příslušné strany.}$$

☀ Pokud bychom dosadili jiné vlastní číslo příklad by nevyšel smysluplně.

**Věta:** Necht'  $x_1, \dots, x_k$  jsou vlastní vektory příslušné navzájem různým vlastním číslům  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  lineárního zobrazení  $f$ .

Potom  $x_1, \dots, x_k$  jsou lineárně nezávislé.

Důkaz: indukcí a sporem.

Nechť  $x_1, \dots, x_n$  tvoří nejmenší protipříklad, tj.  $\exists a_1, \dots, a_k \neq 0: \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i = 0$

$$0 = f(0) = f\left(\sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i\right) = \sum_{i=1}^k a_i \cdot f(x_i) = \sum_{i=1}^k a_i \cdot \lambda_i \cdot x_i \text{ a } 0 = \lambda_k \cdot 0 = \lambda_k \cdot \sum_{i=1}^k a_i \cdot x_i = \sum_{i=1}^k a_i \cdot \lambda_k \cdot x_i$$

$$0 = 0 - 0 = \sum_{i=1}^k a_i \cdot \lambda_i \cdot x_i - \sum_{i=1}^k a_i \cdot \lambda_k \cdot x_i = \sum_{i=1}^{k-1} \underbrace{(\lambda_i - \lambda_k)}_{\neq 0} \cdot a_i \cdot x_i \Rightarrow x_1, \dots, x_{k-1} \text{ jsou lineárně závislé, SPOR s minimalitou protipříkladu. Q.E.D.}$$

**Def:** Čtvercové matice  $A, B$  nazveme **podobné**, pokud existuje regulární matice  $R$  taková, že platí:  $A = R^{-1} \cdot B \cdot R$

**Věta:** Nechť matice  $A, B$  jsou si podobné a  $\lambda, \vec{x}$  jsou vlastní číslo a příslušný vlastní vektor matice  $A$ , potom  $y = R \cdot \vec{x}$  je vlastní vektor matice  $B$  příslušný vlastnímu číslu  $\lambda$ .

Důkaz:  $B \cdot y = (R \cdot A \cdot R^{-1}) \cdot (R \cdot \vec{x}) = R \cdot A \cdot \vec{x} = R \cdot \lambda \cdot \vec{x} = \lambda \cdot R \cdot \vec{x} = \lambda \cdot y$

$$A = R^{-1} \cdot B \cdot R \Rightarrow B = R^{-1} \cdot A \cdot R, \text{ Q.E.D.}$$

☀: Vlastní čísla diagonální matice jsou prvky na diagonále a kanonická báze dává vlastní vektory.

**Def:** Matice  $A$  je **diagonalizovatelná**, pokud je podobná nějaké diagonální matici.

**Aplikace:** (a)  $A = R^{-1} \cdot D \cdot R$ ;  $\lambda = (D)_{ii}$  je  $i$ -té vlastní číslo a  $j$ -tý sloupec  $R^{-1}$  je vlastní vektor  $A$ .

$$(b) \text{ mocnění matic } A^k = R^{-1} \cdot D^k \cdot R \Rightarrow (D^k)_{i,i} = (D)_{i,i}^k$$

**Tvrz.:** Matice  $A$  řádu  $n$  je diagonalizovatelná, právě když má  $n$  lineárně nezávislých vlastních vektorů.

Důkaz: Má-li platit  $R^{-1} \cdot A \cdot R = D$ , pak sloupce  $R$  jednoznačně odpovídají vlastním vektorům.

**Důsl:** (1) Má-li matice  $A$  řádu  $n$ ,  $n$  různých čísel potom je diagonalizovatelná.

(2) Platí, že  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  má vlastní čísla  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  násobnosti  $r_1, \dots, r_k$  a navíc  $\forall i \in \{1, \dots, k\}: \text{rank}(A - \lambda_i \cdot I) = n - r_i$ , právě když  $A$  je diagonalizovatelná.

**Fakt:** Každá čtvercová komplexní matice  $A$  je podobná matici v tzv. **Jordanově** normálním tvaru, což je

...  
Tento tvar je dán jednoznačně až na pořadí bloků.

Př:  $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  není diagonalizovatelná.

☀: Nechť  $A = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & 0 \\ & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ 0 & & & \lambda \end{pmatrix}$  má vlastní číslo  $\lambda$  s příslušným vlastním vektorem  $x$ .

$$\text{Pak } A \cdot x = \lambda \cdot x \Leftrightarrow (A - \lambda \cdot I) \cdot x = 0, \text{ tedy } \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & & 0 \\ & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}}_{(A - \lambda \cdot I)} \cdot x = \begin{pmatrix} * \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \text{ (* značí „cokoliv“)}$$

a lze nalézt posloupnost vektor, tzv. zobecněné vektory, takovou, že  $(A - \lambda \cdot I) \cdot x_i = x_{i+1}$ .

**Def.:** Komplexní čtvercová matice  $A$  je **hermitovská**, pokud platí  $a_{i,j} = \bar{a}_{j,i}$  (komplexně sdružené číslo).

**Def.:** **Hermitovská transpozice**  $A$  je  $A^H$ , kde  $(A^H)_{i,j} = \overline{(A)_{j,i}}$   
Jinými slovy: hermitovská  $\Leftrightarrow A^H = A$   
analogie: symetrická  $\Leftrightarrow A^T = A$

**Def.:** Komplexní čtvercová matice  $A$  se nazývá **unitární**, pokud platí  $A^H \cdot A = I$ .

☀: Součin unitárních matic je unitární:  $A^H \cdot A = I, B^H \cdot B = I \Rightarrow (AB)^H \cdot (AB) = B^H \cdot A^H \cdot A \cdot B = I$ .

$$\text{Př.}: A = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1-i & t \end{pmatrix}; P_a(t) = t^2 - 3t \Rightarrow \lambda_1 = 3, \lambda_2 = 0 \quad R = \begin{pmatrix} \frac{1+i}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{-1}{\sqrt{3}} & \frac{1-i}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \rightarrow R^{-1} = R^H = \begin{pmatrix} \frac{1-i}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1+i}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \quad R^{-1} \cdot A \cdot R = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

☀:  $A$  je diagonalizovatelná:  $A \cdot R = R \cdot D$

☀:  $A$  je podobná  $J$ :  $A \cdot R = R \cdot J$

**Věta:** Každá hermitovská matice má všechna vlastní čísla reálná a existuje unitární matice  $R$ , že  $R \cdot A \cdot R^{-1}$  je diagonální.



Důkaz: Indukcí podle řádu matice  $A_n := A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ .

Základní věta algebry  $\Rightarrow$  existuje vlastní číslo  $\lambda$

a k němu vlastní vektor  $x^1$

Fakt:  $x^1$  lze doplnit dalšími vektory na unitární matici  $P_n = \begin{pmatrix} \vdots \\ x^1 & \dots \\ \vdots \end{pmatrix}$

(Důkaz: Gran-Schmidtova ortogonizace)

Nyní máme matici z které jsme vyšli, její vlastní vektor a unitární matici.

$$(P_n^H \cdot A \cdot P_n)^H \stackrel{\text{z def.}}{=} P_n^H \cdot \underbrace{A^H}_{2 \times n \text{ na } H} \cdot \underbrace{(P_n^H)^H}_{\text{hermitovská}} = P_n^H \cdot A \cdot P_n$$

$A \cdot P_n$  má v prvním sloupci vektor  $\lambda \cdot x^1$ .

$P_n^H \cdot A \cdot P_n$  má v prvním sloupci  $(\lambda, 0, \dots, 0)^T \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$

(z  $\otimes$ , je hermitovská)

$A_{n-1}$  je hermitovská matice řádu  $n-1$ ,

z indukce existuje  $R_{n-1}$  unitární tž.  $R_{n-1}^{-1} \cdot A_{n-1} \cdot R_{n-1} = D_{n-1}$ .

$$\text{Definujeme: } \underbrace{R_n}_{\text{unitární}} := \underbrace{P_n}_{\text{unitární}} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & R_{n-1} \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix}}_{\text{unitární}} = S_n$$

$$\begin{aligned} R_n^{-1} \cdot A \cdot R_n &= R_n^H \cdot A_n \cdot R_n = S_n^H \cdot P_n^H \cdot A_n \cdot P_n \cdot S_n = \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & A_{n-1} \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & R_{n-1} \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \stackrel{\text{IP}}{=} \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} = D_n, \text{ Q.E.D.} \end{aligned}$$

**Opak.:**  $\kappa(K_n) = n^{n-2}$  je počet koster úplného grafu.

**Def.:** Laplaceova matice grafu  $G$  na  $n$  vrcholech  $v_1, \dots, v_n$  je matice  $Q$  taková,

$$\text{že } q_{i,j} = \begin{cases} -1 & \Leftrightarrow (v_i, v_j) \in E(G); i \neq j \\ 0 & \text{jinak} \\ \text{deg}(v_i) & \text{jinak} \end{cases}$$

$Q^{i,j}$  je matice vyniklá y  $Q$  vyškrtnutím  $i$ -tého řádku a  $j$ -tého sloupce.

**Věta:** Pro každý graf  $G$  platí  $\kappa(G) = \det(Q^{11})$

Poznámka – důkaz:

$$Q = \begin{pmatrix} n-1 & -1 & \dots & -1 \\ -1 & n-1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & -1 \\ -1 & \dots & -1 & n-1 \end{pmatrix} \rightarrow \det(Q^{11}) = \begin{vmatrix} n-1 & -1 & \dots & -1 \\ -n & n & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & n & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ -n & 0 & \dots & 0 & n \end{vmatrix} = n^{n-2}$$

**Věta:** Bimet-Cauchyho

Pro  $A, B \in K^{m \times n}$  platí  $|A^T \cdot B| = \sum_{I \in \binom{\{1 \dots n\}}{m}} |A_I^T \cdot B_I|$ ;  $*$ :  $I \in \binom{\{1 \dots n\}}{m}$ .

**Důkaz** věty o  $\kappa(G)$ :

Zvolíme orientaci  $\vec{G}$ ,

zavedeme orientovanou matici incidence

$$D \in \mathbb{R}^{n \times m}; n = |V(G)|, m = |E(G)|; d_{i,j} = \begin{cases} 1 & v_i \text{ začátek } e_j \\ -1 & v_i \text{ konec } e_j \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}$$

$\otimes$ :  $D \cdot D^T = Q$ . Zavedeme  $D^1 = D$  bez prvního řádku.

Platí  $D^1 \cdot D^{1T} = Q^{11}$  a dle Bimet-Cauchyho:

$$\det(Q^{11}) = \det(D^1 \cdot D^{1T}) = \sum_{I \in \binom{\{1, \dots, m\}}{n-1}} |D_I^1 \cdot D_I^{1T}| = \sum_{I \in \binom{\{1, \dots, m\}}{n-1}} |D_I^{12}| \stackrel{\text{lemma}}{=} \kappa(G)$$

Lemma 1:  $|D_I^1| = \pm 1$ , právě když  $\{e_i; i \in I\}$  indukují strom.

Lemma 2:  $|D_I^1| = 0$ , právě když  $\{e_i; i \in I\}$  neindukují strom.

Stačí již jen dokázat lemmátka.

(1)  $\{e_i; i \in I\}$  indukují strom, spořádáme vrcholy  $w_1, \dots, w_n$  tak,

že  $w_i$  je list ve zbylém stromu  $w_{i+1}, \dots, w_n$ .

Přeuspořádáme sloupce  $D_I^1$  podle pořadí  $w_1, \dots, w_n$ .

$$D_I^1 = \begin{pmatrix} \pm 1 & 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ & \pm 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ & & \ddots & 0 & \dots & 0 \\ & & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & & & \ddots & 0 \\ & & & & & \pm 1 \end{pmatrix}$$

...determinant  $\pm 1$ .

(2)  $\{e_i; i \in I\}$  neindukují strom, pak existuje cyklus.

$v_1 \notin \text{cyklus} \Rightarrow$  sloupce hran, které jsou LZ  $\Rightarrow \det = 0$ .

$\rightarrow$  má komponentu, která obsahuje  $v_1$ :

$$v_2 \begin{pmatrix} e_1 & e_2 \\ 0 & 1 & 1 \\ & -1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{LZ}, \text{ Q.E.D.}$$

## Prostory se skalárním součinem

**Úvod:** Vektory můžeme násobit jako matici:  $\vec{x} \cdot \vec{y} = xy \in \mathbb{R}$   
 $\forall a \in \mathbb{C}: (i) a + \bar{a} \in \mathbb{R} \quad (ii) a \cdot \bar{a} \in \mathbb{R} \quad (iii) |a| \in \mathbb{R}$

**Def.:** Nechť je  $V$  vektorový prostor nad  $\mathbb{C}$ . Zobrazení, které dvěma vektorům  $\vec{u}, \vec{v} \in V$  přiřadí číslo  $\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle \in \mathbb{C}$ , se nazývá **skalární součin** (ss), pokud splňuje axiomy:

- (N)  $\forall \vec{u} \in V: \langle \vec{u} | \vec{u} \rangle = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = \vec{0}$
- (L1)  $\forall a \in \mathbb{C}, \forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \langle a \cdot \vec{u} | \vec{v} \rangle = a \cdot \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle$
- (L2)  $\forall \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V: \langle \vec{u} + \vec{v} | \vec{w} \rangle = \langle \vec{u} | \vec{w} \rangle + \langle \vec{v} | \vec{w} \rangle$
- (KS)  $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \langle \vec{v} | \vec{u} \rangle = \overline{\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle}$
- (P)  $\forall \vec{u} \in V: \langle \vec{u} | \vec{u} \rangle \geq 0$

**Pozn.,** (1) Formálně:  $\langle \square | \square \rangle: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$   
 (2) Pro prostory nad  $\mathbb{R}$  se skalární součin definuje stejně, (KS) se interpretuje jako  $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \langle \vec{v} | \vec{u} \rangle = \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle$ .

☼ SS pro  $\mathbb{R}$  stejné až na axiom (KS):  $(KS) \forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \langle \vec{v} | \vec{u} \rangle = \langle \vec{v} | \vec{u} \rangle$

**Př.:** (1) Standardní SS pro aritmetické vektorové prostory:

$$V = \mathbb{C}^n: \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = \sum_{i=1}^n u_i \bar{v}_i = v^H \cdot u \neq u^H \cdot v$$

$$V = \mathbb{R}^n: \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = \sum_{i=1}^n u_i v_i = v^T \cdot u = u^T \cdot v$$

☼  $\langle \vec{u} | a \cdot \vec{v} \rangle = \overline{\langle a \cdot \vec{v} | \vec{u} \rangle} = \overline{a \cdot \langle \vec{v} | \vec{u} \rangle} = \bar{a} \cdot \overline{\langle \vec{v} | \vec{u} \rangle} = \bar{a} \cdot \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle$

(2) SS na  $\mathbb{R}^n$  definovaný pomocí regulární matice  $A: \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle := \vec{u}^T \cdot A^T \cdot A \cdot \vec{v}$ ,

například  $V := \mathbb{R}^2 \quad A := \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = u^T \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \vec{v} = u_1 \cdot v_1 + 2 \cdot u_1 \cdot v_2 + u_2 \cdot v_2$

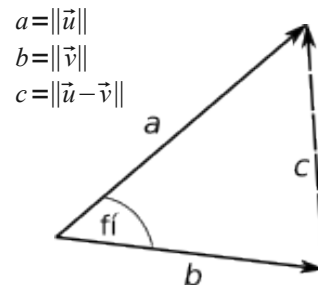
(3) SS na prostoru spojitých funkcí integrovatelných na intervalu  $[a, b]$ :

$$\langle f | g \rangle = \int_a^b f(x) \cdot g(x) \cdot dx$$

**Def.:** Nechť  $V$  je vektorový prostor se SS.

Potom **norma** určená tímto SS je zobrazení  $\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$  dané předpisem  $\|\vec{u}\| = \sqrt{\langle \vec{u} | \vec{u} \rangle}$ .

**Pozn:** Význam:  $\|\vec{u}\|$  ... délka vektoru  $\vec{u}$   
 $\|\vec{u} - \vec{v}\|$  ... vzdálenost vektorů  $\vec{u}$  a  $\vec{v}$   
 $\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle$  ... určuje úhel mezi  $\vec{u}$  a  $\vec{v}$



☼ Na  $\mathbb{R}^n: \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cdot \cos(\varphi)$ , kde  $\varphi$  je úhel sevřený vektory  $u$  a  $v$ .

☼ Plyne z cosinové věty:  $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \varphi$

$$\langle \vec{u} - \vec{v} | \vec{u} - \vec{v} \rangle = \langle \vec{u} | \vec{u} \rangle + \langle \vec{v} | \vec{v} \rangle - 2 \cdot \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cdot \cos \varphi$$

$$\langle u | u \rangle - \underbrace{\langle u | v \rangle + \langle v | u \rangle}_{=-2 \cdot \langle u | v \rangle} + \langle u | u \rangle = \langle u | u \rangle + \langle v | v \rangle - 2 \cdot \|u\| \cdot \|v\| \cdot \cos \varphi$$

**Věta: Cauchy-Schwarzova nerovnost**

Nechť  $V$  je vektorový prostor se SS a normou z něj odvozenou, potom platí  $\forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \underbrace{|\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle|}_{\text{kvůli } \mathbb{C}} \leq \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|$ .

Důkaz: Je-li  $u=0$  nebo  $v=0 \Rightarrow 0 \leq 0$  platí.

$$a \in \mathbb{C}: \|u + a \cdot v\| \geq 0 \text{ a tedy } 0 \leq \|u + a \cdot v\|^2 = \langle u + a \cdot v | u + a \cdot v \rangle = \langle u | u \rangle + a \cdot \langle v | u \rangle + \bar{a} \cdot \langle u | v \rangle + a \cdot \bar{a} \cdot \langle v | v \rangle.$$

Zvolíme  $a := -\frac{\langle u | v \rangle}{\langle v | v \rangle} \Rightarrow$  eliminuje poslední dva členy.

$$0 \leq \langle u | u \rangle - \frac{\langle v | u \rangle \cdot \langle u | v \rangle}{\langle v | v \rangle} \Rightarrow \underbrace{\langle v | u \rangle \cdot \langle u | v \rangle}_{\neq 0} \leq \langle u | u \rangle \langle v | v \rangle \Rightarrow |\langle u | v \rangle|^2 \leq \|u\|^2 \cdot \|v\|^2 \stackrel{\text{BÚNO}}{=} |\langle u | v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|, \text{ Q.E.D.}$$

**Důsl.:** (1) Nerovnost mezi aritmetickým a kvadratickým průměrem:  $u \in \mathbb{R}^n: \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n u_i \leq \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n u_i^2}$

Důkaz: Zvolíme  $v = (1, \dots, 1)^T \in \mathbb{R}^n$

$$\sum_{i=1}^n u_i = \langle u | v \rangle \leq \|u\| \cdot \|v\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n u_i^2} \cdot \sqrt{n}, \text{ Q.E.D.}$$

(2) Norma odvozená ze SS splňuje trojúhelníkovou nerovnost:  $\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|$

Důkaz:  $\|u+v\| = \sqrt{\langle u+v|u+v \rangle} = \sqrt{\langle u|u \rangle + \langle u|v \rangle + \langle v|u \rangle + \langle v|v \rangle} \leq \sqrt{\|u\|^2 + 2|\langle u|v \rangle| + \|v\|^2} \leq \sqrt{\|u\|^2 + 2\|u\|\|v\| + \|v\|^2} = \sqrt{(\|u\| + \|v\|)^2} = \|u\| + \|v\|$  Q.E.D.

**Odbočka do analýzy**

Obecně je norma nad prostorem zobrazení  $V \rightarrow \mathbb{R}$

- |    |  |                          |
|----|--|--------------------------|
| 1) | $\forall u \in V: \ u\  \geq 0$                                      | pozitivnost              |
| 2) | $\forall u \in V: \ u\  = 0 \Leftrightarrow u = 0$                   | jednoznačnost nuly       |
| 3) | $\forall u \in V, a \in \mathbb{C}: \ a \cdot u\  =  a  \cdot \ u\ $ | linearita (?)            |
| 4) | $\forall u, v \in V: \ u+v\  \leq \ u\  + \ v\ $                     | trojúhelníková nerovnost |

**Př.:** jiných norem:  $L_p$  normy na  $\mathbb{R}^n$ :  $\|u\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |u_i|^p}$

stat. norma odpovídá  $p=2$ .

$$p=1 \dots \|u\|_1 = \sum_{i=1}^n u_i$$

$$p=\infty \dots \|u\|_\infty = \max_{i=1, \dots, n} u_i$$

**Ortogonalita**

**Def.:** Dva vektory  $\vec{u}$  a  $\vec{v}$  v prostoru se SS jsou navzájem kolmé (značíme  $\vec{u} \perp \vec{v}$ ), pokud platí, že  $\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = 0$ .

☀: Každý systém vzájemně kolmých vektorů je lineárně nezávislý.

Důkaz sporem: Máme:  $u_1, \dots, u_n: \forall u_i \perp u_j \wedge \forall i \neq j$ , ale LZ  $\Rightarrow u_i = \sum_{i=2}^n a_i u_i$

$$0 = \langle u_i | u_i \rangle = \left\langle u_i \left| \sum_{i=2}^n a_i u_i \right. \right\rangle = \sum a_i \langle u_i | u_i \rangle = 0 \Rightarrow \text{SPOR} \quad \text{Q.E.D.}$$

**Def.:** Necht'  $Z$  je báze prostoru  $V$  se SS taková, že  $\forall \vec{v} \in Z: \|\vec{v}\| = 1$  a navíc  $\forall \vec{v}, \vec{v}' \in Z: \vec{v} \neq \vec{v}' \Rightarrow \vec{v} \perp \vec{v}'$ . Potom takovou bázi nazveme **ortonormální bázi** prostoru  $V$ .

☀: Mějme  $Z$  ortonormální bázi prostoru  $\mathbb{R}^n$ .

Pak  $A = \begin{pmatrix} \vdots & \dots & \vdots \\ v_1 & \dots & v_n \\ \vdots & \dots & \vdots \end{pmatrix} \Rightarrow A^T \cdot A = I \Rightarrow A$  je ortogonální.

(analogicky  $\mathbb{C}^n: A^H \cdot A = I_n \Rightarrow A$  je unitární)

(27. 4. 2009)

**Tvrz.:** Necht'  $Z = (v_1, \dots, v_n)$  je ortonormální báze prostoru  $V$ ,

potom  $\forall \vec{u} \in V: \vec{u} = \sum_{i=1}^n \langle \vec{u} | \vec{v}_i \rangle \cdot v_i + \langle \vec{u} | \vec{v}_2 \rangle \cdot v_2 + \dots + \langle \vec{u} | \vec{v}_n \rangle \cdot v_n$ .

Důkaz:  $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$  je báze, vyjádříme:  $\vec{v} = \sum_{i=1}^n a_i \vec{v}_i$ , chceme ukázat:  $a_i = \langle \vec{u} | \vec{v}_i \rangle$

$$\langle \vec{u} | \vec{v}_i \rangle = \left\langle \sum_{j=1}^n a_j \vec{v}_j \left| \vec{v}_i \right. \right\rangle = \sum_{j=1}^n a_j \underbrace{\langle \vec{v}_j | \vec{v}_i \rangle}_{2 \text{ možnosti}} = a_i; \text{ možnosti: a) } \langle \cdot | \cdot \rangle = 0 \text{ pro } i \neq j, \text{ b) } \langle \cdot | \cdot \rangle = 1 \text{ pro } i = j \quad \text{Q. E. D.}$$

**Def.:** Pro ortonormální bázi  $(v_1, \dots, v_n)$  a vektor  $\vec{u} \in V$  se koeficientům  $\langle \vec{u} | \vec{v}_i \rangle$  říká Fourierovy koeficienty.

**Tvrz.:** **Parsevalova rovnost:** Je-li  $Z = (v_1, \dots, v_n)$  ortogonální báze prostoru  $V$ , potom  $\forall \vec{u}, \vec{w} \in V: \langle \vec{u} | \vec{w} \rangle = [w]_Z^H [u]_Z$

Důkaz:  $\vec{u} = \sum_{i=1}^n \langle u | v_i \rangle v_i; \vec{w} = \sum_{i=1}^n \langle w | v_i \rangle v_i$

$$\langle u | w \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n \langle u | v_i \rangle v_i \left| \sum_{j=1}^n \langle w | v_j \rangle v_j \right. \right\rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \langle u | v_i \rangle \overline{\langle w | v_j \rangle} \langle v_i | v_j \rangle = \sum_{i=1}^n \langle u | v_i \rangle \overline{\langle w | v_i \rangle} = [w]_Z^H [u]_Z \quad \text{Q. E. D.}$$

**Def.:** Lineární zobrazení  $f: V \rightarrow W$  mezi prostory s SS se nazývá unitární, pokud  $f$  zachovává SS.

$$\forall \vec{u}, \vec{v} \in V: \langle \vec{u} | \vec{v} \rangle = \langle f(\vec{u}) | f(\vec{v}) \rangle$$

**Tvrz.:** Zobrazení  $f: V \rightarrow W$  je unitární právě když pro normy odvozené se SS platí:

$$\forall \vec{u} \in V: \|u\| = \|f(u)\|$$

Důkaz: „ $\Rightarrow$ “  $\|u\| = \sqrt{\langle u | u \rangle} = \sqrt{\langle f(u) | f(u) \rangle} = \|f(u)\|$

„ $\Leftarrow$ “ Jako u CS nerovnosti.

$$\|v + a \cdot w\| = \|w\| =$$

**Def:** Unitární isomorfismus prostorů s SS se nazývá ISOMETRIE.

**Věta:** Necht'  $V$  a  $W$  jsou prostory s ortogonálními bázemi  $X=Y$ , stejné konečné dimenze, potom platí, že  $f: V \rightarrow W$  je isometrie právě když  $[f]_{XY}$  je unitární.

**Def:** Necht'  $W$  je prostor se SS,  $V \subseteq W$ , a  $Z = (v_1, \dots, v_n)$  je ortonormální báze  $V$ .

Zobrazení  $p: W \rightarrow V$  je definováno předpisem:  $p(u) := \sum_{i=1}^n \langle u|v_i \rangle v_i$  se nazývá **ortogonální projekcí** prostoru  $W$  na  $V$ .

**Lemma:** Necht'  $p$  je ortogonální projekcí  $W$  na  $V$ , potom  $\vec{u} - p(\vec{u}) \perp \vec{v}_i$  pro  $\forall v_i \in Z$

Důkaz:  $\langle \vec{u} - p(\vec{u}) | v_i \rangle = \left\langle \vec{u} - \sum_{j=1}^n \langle u|v_j \rangle v_j \middle| v_i \right\rangle = \langle u|v_i \rangle - \sum_{j=1}^n \langle u|v_j \rangle \langle v_j|v_i \rangle = \langle u|v_i \rangle - \langle u|v_i \rangle = 0$  Q. E. D.

**Gram-Schmidtova ortogonalizace**

Vstup: Libovolná váze  $(u_1, \dots, u_n)$  prostoru  $V$  se SS.

Výstup: Ortonormální báze  $(v_1, \dots, v_n)$

Algoritmus: pro  $i=1$  do  $n$  opakuj  
{

$$1) \quad w_i := u_i - \sum_{j=1}^{i-1} \langle u_i | v_j \rangle v_j$$

$$2) \quad v_i = \frac{1}{\|w_i\|} w_i$$

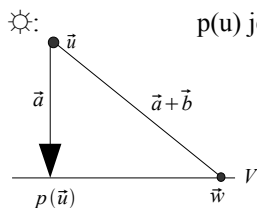
}

Korektnost: 1)  $w_i \perp v_j$  pro  $j=i$  z ...  $\Rightarrow w_i \perp v_j$  pro  $i \neq j$

$$2) \quad \|w_i\| = \left\| \frac{1}{\|w_i\|} w_i \right\| = \frac{1}{\|w_i\|} \|w_i\| = 1$$

3)  $span(v_1 \dots v_{i-1}, u_i, v_{i+1} \dots v_n)$  z lemmatu o výměně

**Pozn,** toto je využito ve větě o diagonalizovatelnosti hermitovských matic – potřebujeme G-S algoritmus.



$p(u)$  je nejbližší bod  $z$  u v prostoru  $V$ .

$$\vec{a} = \vec{u} - p(\vec{u}) \quad \vec{a} \perp \vec{b}$$

$$\vec{b} = p(\vec{u}) - \vec{u}$$

$$\|\vec{a} - \vec{b}\| = \sqrt{\langle a-b | a-b \rangle} = \sqrt{\langle a|a \rangle - \underbrace{\langle a|b \rangle - \langle b|a \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle b|b \rangle}_{>0}} > \|\vec{a}\|$$

(4. 5. 2009)

**Ortogonální doplněk**

**Def:** Necht'  $V$  je množina vektorů ve vektorovém prostoru  $W$  se SS. Ortogonální doplněk množiny  $V$  je množina:  
 $V^\perp := \{ \vec{u} \in W : \vec{u} \perp \vec{v} \quad \forall \vec{v} \in V \}$

**Př:** Když hledáme řešení homogení soustavy, tak hledáme  $Ax=0 \Leftrightarrow$  hledáme  $(r(a))^\perp$  vůči std. SS.

$U \subseteq V \Rightarrow U^\perp \supseteq V^\perp$

Důkaz:  $u \in V^\perp \Leftrightarrow u \perp v \quad \forall v \in V \Rightarrow u \perp v \quad \forall v \in U \Leftrightarrow u \in U^\perp$  Q. E. D.

**Věta:** Necht'  $V$  je podprostorem  $W$  se SS, potom platí:

(a)  $V^\perp$  je podprostorem  $W$

(b)  $V \cap V^\perp = \{ \vec{0} \}$

Je-li navíc  $W$  konečné dimenze:

(c)  $dim(V) + dim(V^\perp) = dim(W)$

(d)  $(V^\perp)^\perp = V$

Důkaz: (a) I.  $u, v \in V^\perp, \forall w \in W : \langle u+v | w \rangle = \langle u | w \rangle + \langle v | w \rangle = 0 + 0 = 0 \Rightarrow (u+v) \in V^\perp$

II.  $u \in V^\perp \langle a \cdot u | w \rangle = a \cdot \langle u | w \rangle = a \cdot 0 = 0 \Rightarrow a \cdot u \in V^\perp$

$\Rightarrow$  I.  $\wedge$  II.  $\Rightarrow$  je podprostorem

(b) spor: kdyby  $u \in V \cap V^\perp, v \neq 0 \quad 0 < \left\langle \begin{matrix} u \\ \in V \end{matrix} \middle| \begin{matrix} u \\ \in V^\perp \end{matrix} \right\rangle = 0$  spor.

Příprava na (c) a (d):

Vezmeme ortonormální bázi  $X$  prostoru  $V$  a rozšíříme ji na ON bázi  $Z$  prostoru  $W$ .

$$Y = Z \setminus X \quad X = \{x_1, \dots, x_n\} \quad Y = \{y_1, \dots, y_n\}$$

Cíl: Chceme ukázat, že  $V^\perp = span(Y)$

- 1)  $\forall x_i \in X$  a  $\forall y_j \in Y : x_i \perp y_j \Rightarrow y_j \perp \sum_{i=1}^k \lambda_i x_i \Rightarrow Y \subseteq V^\perp$   
 navíc:  $w \in \text{span}(W) \Rightarrow w = \sum_{j=1}^l \beta_j y_j \quad \forall z \in V : Z = \sum_{i=1}^k \alpha_i x_i$   
 $\langle w|z \rangle = \left\langle \sum_{j=1}^l \beta_j y_j \left| \sum_{i=1}^k \alpha_i x_i \right. \right\rangle = \sum_{j=1}^l \sum_{i=1}^k \beta_j \alpha_i \langle y_j|x_i \rangle = 0 \Rightarrow \text{span}(Y) \subseteq V^\perp$
- 2) Libovolné  $w \in V^\perp$  vyjádříme jako  $\sum_{j=1}^l \beta_j y_j + \sum_{i=1}^k \alpha_i x_i$   
 $0 = \langle w|x_i \rangle = \lambda_i \quad Z \text{ je ON báze } V \quad \Rightarrow w \in \text{span}(Y) \Rightarrow V^\perp \subseteq \text{span}(Y)$   
 – konec přípravy –  
 (c)  $\dim(V) = |X| ; \dim(V^\perp) = |Y| ; \dim(W) = |X| + |Y|$   
 (d)  $(V^\perp)^\perp = \text{span}(Z \setminus Y) = \text{span}(X) = V \quad \text{Q. E. D.}$

### Pozitivně definitní matice

**Tvrz.:** Necht'  $V$  prostor se SS a  $X = (y_1, \dots, y_n)$  je jeho báze, potom pro matici  $A$  definovanou:  $a_{i,j} := \langle x_i|x_j \rangle$  platí, že  $\forall u, v \in V : \langle u|w \rangle = [w]_X^H \cdot A \cdot [u]_X$   
 Pozn.: Je-li  $X$  ON báze, je  $A$  jednotková.

Důkaz:  $[u]_X = (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \quad u = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i$   
 $[w]_X = (\beta_1, \dots, \beta_n) \quad w = \sum_{i=1}^n \beta_i x_i$   
 $\langle u|w \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \left| \sum_{j=1}^n \beta_j x_j \right. \right\rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i \beta_j \langle x_i|x_j \rangle = [w]_X^H \cdot A \cdot [u]_X \quad \text{Q. E. D.}$

Jaké vlastnosti musí mít  $A$ ?

- $a_{ij} = \langle x_j|x_i \rangle = \overline{\langle x_i|x_j \rangle} = \overline{a_{ji}} \Rightarrow A$  je hermitovská
- musí zaručit, že  $\langle u|u \rangle = [u]_X^H \cdot A \cdot [u]_X > 0$  pro  $u \neq 0$

**Def:** Hermitovská matice  $A$  řádu  $n$  se nazývá pozitivně definitní, pokud  $\forall x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$  platí:  
 $x^H \cdot A \cdot x > 0$ .

**Užití:** V MA vyšetřování lokálních a globálních extrémů funkcí více proměnných.

**Věta:** Pro hermitovskou matici  $A$  řádu  $n$  jsou následující podmínky ekvivalentní:

- $A$  je pozitivně definitní
- $A$  má všechna vlastní čísla kladná
- existuje regulární matice  $U$  taková, že  $A = U^H \cdot U$

Důkaz: (a=>b)  $A$  hermitovská,  $\lambda$  vlastní číslo  $A \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$ , vezmeme vlastní vektor  $x$ , aby  $Ax = \lambda x$   
 $0 < x^H \cdot A \cdot x = \lambda \cdot x^H \cdot x \Rightarrow \lambda > 0$   
 $x^H \cdot x > 0$  (ze součinu na  $\mathbb{C}$ :  $a \cdot \bar{a} \geq 0$ )  
 (b=>c)  $A$  hermitovská =>  $\exists$  regulární  $R$ , tž.  $A = R^H \cdot D \cdot R$ ,  $D$  diagonální  
 $\tilde{D} : \tilde{d}_{ij} = \sqrt{d_{ij}} \quad A = R^H \cdot \tilde{D}^H \cdot \tilde{D} \cdot R = U^H \cdot U$   
 (c=>a)  $x^H \cdot A \cdot x = x^H \cdot U^H \cdot U \cdot x = (Ux)^H \cdot Ux > 0 \Leftrightarrow U$  je regulární  $ax \neq 0$

**Tvrz.:** Pro pozitivně definitní matice existuje jednoznačná trojúhelníková matice  $U$  s kladnými prvky na diagonále taková, že  $A = U^H \cdot U$ , matici  $U$  se říká Choleskeho rozklad.

Důkaz: algoritmem:

Vstup: hermitovská matice  $A$

Výstup: choleského rozklad, nebo odpověď, že  $A$  není poz. definitní.

Pro  $i=1$  do  $V$  proved':

{ 1)  $U_{ii} := \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} \overline{U_{ki}} \cdot U_{ki}}$   
 2) není-li  $u_{ii} \in \mathbb{R}, u_{ii} > 0 \Rightarrow \text{STOP}$ ,  $A$  není pozitivně definitní  
 3) pro  $j = (i + 1)$  do  $u$  proved':  
 $\{ u_{ij} := \frac{1}{u_{ii}} \left( a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} \overline{U_{ki}} \cdot U_{kj} \right) \}$   
 } Q. E. D.

(přednáška 11.5.09)

**Tvrz.:** Bloková matice  $A = \begin{pmatrix} \alpha & a^H \\ a & \tilde{A} \end{pmatrix}$  je pozitivně definitní, právě když  $\alpha > 0$  a zároveň  $\tilde{A} - \frac{1}{\alpha} \cdot a \cdot a^H$  je pozitivně definitní.

Pozn., Gaussovou eliminací sloupce pod  $\alpha$  dostaneme  $\begin{pmatrix} \alpha & a^H \\ a & \tilde{A} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & a^H \\ 0 & \tilde{A} - \frac{1}{\alpha} \cdot a \cdot a^H \end{pmatrix}$ .

Důkaz:  $\Leftarrow$  Necht'  $x \in \mathbb{C}^n, x \neq 0$ , značme  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \tilde{x} \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^n$ .

$$\begin{aligned} x^H \cdot A \cdot x &= (\bar{x}_1, \tilde{x}^H) \cdot \begin{pmatrix} \alpha & a^H \\ a & \tilde{A} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \tilde{x} \end{pmatrix} = (\bar{x}_1 \cdot \alpha + \tilde{x}^H \cdot a, \bar{x}_1 \cdot a^H + \tilde{x}^H \cdot \tilde{A}) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \tilde{x} \end{pmatrix} = \\ &= \bar{x}_1 \cdot \alpha \cdot x_1 + x_1 \cdot \tilde{x}^H \cdot a + \bar{x}_1 \cdot a^H \cdot \tilde{x} + \tilde{x}^H \cdot \tilde{A} \cdot \tilde{x} - \underbrace{\frac{1}{\alpha} \cdot \tilde{x}^H \cdot a \cdot a^H \cdot \tilde{x} + \frac{1}{\alpha} \cdot \tilde{x}^H \cdot a \cdot a^H \cdot \tilde{x}}_{=0} \\ &= \underbrace{\tilde{x}^H \cdot (A - \frac{1}{\alpha} \cdot a \cdot a^H) \cdot \tilde{x}}_{\geq 0} + \underbrace{(\sqrt{\alpha} \cdot \bar{x}_1 + \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \cdot \tilde{x}^H \cdot a)}_{y \in \mathbb{C}} \cdot \underbrace{(\sqrt{\alpha} \cdot x_1 + \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \cdot a^H \cdot \tilde{x})}_{\bar{y} \in \mathbb{C}} > 0 \end{aligned}$$

protože alespoň na jedné straně bude ostrá nerovnost, jinak by muselo platit

zároveň  $x_1 = 0 \wedge \tilde{x} = 0$ .

$\Rightarrow$  Položíme  $\alpha = e_1^H \cdot A \cdot e_1, e_1 = (1, 0, \dots, 0)^T$

Pro libovolné  $\tilde{x} \in \mathbb{C}^{n-1}$  zvolíme  $x_1 := -\frac{1}{\alpha} \cdot a^H \cdot \tilde{x}$ , potom platí:

$$0 < x^H \cdot A \cdot x = \tilde{x}^H \cdot (\tilde{A} - \frac{1}{\alpha} \cdot a \cdot a^H) \cdot \tilde{x} + \underbrace{(\dots)}_{=0} \cdot \underbrace{(\dots)}_{>0}$$

$\Rightarrow \tilde{A} - \frac{1}{\alpha} \cdot a \cdot a^H$  je pozitivně definitní, Q.E.D.

**Důsl.:** (1) Pozitivně definitní matice lze rozeznat Gaussovou eliminací.  
 (2) Jacobiho podmínka: Hermitovská matice  $A$  řádu  $n$  je pozitivně definitní, právě když mají matice  $A_n, \dots, A_1$  kladný determinant, kde

$A_i$  vznikne z  $A$  umazáním posledních  $n-i$  řádků a sloupců.

Důkaz: Aplikujeme předchozí tvrzení rekurentně a převedeme do odstupňovaných tvarů ...

## Bilineární a kvadratické formy

**Def:** Necht'  $V$  je vektorový prostor nad  $K$  a  $f$  je zobrazení  $V \times V \rightarrow K$  splňující axiomy:

1.  $\forall u, v, w \in V: f(u+v, w) = f(u, w) + f(v, w)$
2.  $\forall u, v \in V \forall \alpha \in K: f(\alpha \cdot u, v) = \alpha \cdot f(u, v)$
3.  $\forall u, v, w \in V: f(u, v+w) = f(u, v) + f(u, w)$
4.  $\forall u, v \in V \forall \alpha \in K: f(u, \alpha \cdot v) = \alpha \cdot f(u, v)$

Potom se  $f$  nazývá **bilineární formou**  $V$ .

Bilineární forma je **symetrická**, platí-li  $\forall u, v \in V: f(u, v) = f(v, u)$ .

Zobrazení  $g: V \rightarrow K$  se nazývá **kvadratická forma**,

pokud existuje bilineární forma taková, že  $\forall u \in V: g(u) = f(u, u)$ .

**Def.:** Necht'  $V$  je vektorový prostor a  $X = (v_1, \dots, v_n)$  je jeho báze, pak **matice bilineární formy**  $f$  vůči bázi  $X$  je  $B$ , kde platí  $b_{i,j} = f(v_i, v_j)$  a **matice kvadratické formy**  $g$  je matice symetrické bilineární formy, která  $g$  vytváří, pokud taková existuje.

☀:  $b_{i,j} = f(v_i, v_j) = \frac{1}{2} \cdot (g(v_i + v_j) - g(v_i) - g(v_j)) \Rightarrow$  matice kvadratické formy existuje vždy, je-li  $K$  charakteristiky  $\neq 2$ .

☀: Počítání s maticemi formy:

$$f(u, w) = [u]_X^T \cdot B \cdot [w]_X, \text{ protože } f\left(\sum_i a_i \cdot v_i, \sum_j b_j \cdot v_j\right) = \sum_i \sum_j \underbrace{a_i \cdot b_j}_{[u]_X [w]_X} \cdot \underbrace{f(v_i, v_j)}_B,$$

$$g(u) = [u]_X^T \cdot B \cdot [u]_X$$

**Def.:** Pro bilineární formu  $f$  na  $K^n$  je její **analytické vyjádření** polynom  $f((x_1, \dots, x_n)^T, (y_1, \dots, y_n)^T) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i \cdot y_j \cdot b_{i,j}$ .

Podobně analytické vyjádření kvadratické formy vůči dané bázi.

**Věta: Sylvesterův zákon setrvačnosti kvadratických forem**

Necht'  $V$  je prostor konečné dimenze nad  $\mathbb{R}$  a  $g: V \rightarrow \mathbb{R}$  je kvadratická forma.

Potom existuje báze  $X$  taková, že matice  $g$  vůči  $X$  je diagonální a prvky na diagonále jsou 1, -1 nebo 0, navíc počet 1, -1, 0 nezávisí na  $X$  a je pro všechny vhodné báze stejný.

(přednáška 18.5.09)

Důkaz: (a) existence

Zvolíme libovolnou bázi  $Y$ , sestavíme matici  $B'$  formy  $g$  vůči  $Y$ .

Víme, že  $B'$  je reálná symetrická.

Platí, že každá symetrická matice  $A$  má vlastní čísla reálná a existuje ortogonální matice  $R$ , že  $A = R \cdot D \cdot R^{-1}$  (známe v „hermitovské“ verzi).

Tedy existuje  $R$ , že  $R^{-1} \cdot B' \cdot R = R^T \cdot B' \cdot R = D'$ .

Víme, že pro  $B$  matici  $g$  vůči  $X$  a  $B'$  vůči  $Y$  platí  $B = [id]_{XY}^T \cdot B' \cdot [id]_{XY}$ .

Zvolíme  $B, S$  diagonální matice, že:

$$d_{i,i} > 0 \Rightarrow b_{i,i} = 1, s_{i,i} = \sqrt{d_{i,i}}$$

$$\begin{aligned}
 d_{i,i} < 0 &\Rightarrow b_{i,i} = -1, s_{i,i} = \sqrt{-d_{i,i}} \\
 d_{i,i} = 0 &\Rightarrow b_{i,i} = 0, s_{i,i} = 1 \\
 \underbrace{\begin{pmatrix} \sqrt{d_{1,1}} & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \sqrt{d_{s,s}} & \\ 0 & & & \ddots \end{pmatrix}}_{S^T} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & -1 & & \\ & & 0 & \\ & & & \ddots \end{pmatrix}}_B \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} \sqrt{d_{1,1}} & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \sqrt{d_{s,s}} & \\ 0 & & & \ddots \end{pmatrix}}_S = \underbrace{\begin{pmatrix} d_{1,1} & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & d_{s,s} & \\ 0 & & & \ddots \end{pmatrix}}_{D=D^T}
 \end{aligned}$$

Čili platí  $R^T \cdot B' \cdot R = S^T \cdot B \cdot S$ ,  $S, R$  regulární.

$\Rightarrow B = (S^T)^{-1} \cdot R^T \cdot B' \cdot R \cdot S^{-1}$ , čili pro bázi  $X$ :  $[id]_{XY} = R \cdot S^{-1}$  platí, že matice  $B$  formy  $g$  vůči  $X$  je diagonální a dle znění věty „(1, -1, 0)“.

Pozn., sloupce  $[id]_{XY}$  jsou tvořeny souřadnicemi vektorů hledané báze  $X$  vůči bázi  $Y$ .

(b) jednoznačnost:

Značení:  $g: V \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $X = (v_1, \dots, v_r)$ ,  $Y = (w_1, \dots, w_n)$  dvě báze takové, že matice formy  $g$  vůči  $X, Y$  jsou  $B, B'$  diagonální ve tvaru

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & -1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & -1 \\ & & & & & & 0 \\ & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & 0 \end{pmatrix} \quad (\text{odlišné jen délkou úseků}).$$

Pozorování:  $\#0 \vee B = n - \text{rank}(B) \stackrel{B=R^T \cdot B' \cdot R}{=} n - \text{rank}(B') = \#0 \vee B'$

Zbývá již jen hranice 1/-1.

Označme  $n' = \text{rank}(B) = \#1 + \#-1$ .

Analytické vyjádření formy  $g$  je

$$g(u) = x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_r^2 - x_{r+1}^2 - \dots - x_{n'}^2, \text{ kde}$$

$$[u]_X = (x_1, \dots, x_n)^T, r = \#1 \vee B$$

$$y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_s^2 - y_{s+1}^2 - \dots - y_n^2, \text{ kde}$$

$$[u]_Y = (y_1, \dots, y_n)^T, s = \#1 \vee B'$$

Pro spor at'  $r > s$ .

$$\text{Zvolíme netriviální } z \in \underbrace{L(\{v_1, \dots, v_r\})}_{L_1} \cup \underbrace{L(\{w_{s+1}, \dots, w_n\})}_{L_2},$$

$$\dim(L_1) = r, \dim(L_2) = n - s.$$

Víme, že pro  $U, V$  platí

$$\dim(U) + \dim(V) = \dim(L(U \cup V)) + \dim(L(U \cap V)).$$

$$z \in L(\{v_1, \dots, v_r\}) \setminus \{\vec{0}\} \Rightarrow \text{pro } [z]_X = (x_1, \dots, x_r)^T \text{ je}$$

alespoň jedno z  $x_1, \dots, x_r \neq 0$  a zároveň  $x_{r+1}, \dots, x_n = 0 \Rightarrow g(z) > 0$ .

$$z \in L(\{w_{s+1}, \dots, w_n\}) \setminus \{\vec{0}\} \Rightarrow \text{pro } [z]_Y = (y_{s+1}, \dots, y_n)^T \text{ je}$$

alespoň jedno z  $y_{s+1}, \dots, y_n \neq 0$ ;  $y_1, \dots, y_s = 0$ , čili

$$g(z) = \underbrace{y_1^2 + \dots + y_s^2}_{=0} - y_{s+1}^2 - \dots - y_n^2 \leq 0, \text{ SPOR. Q.E.D.}$$

**Def:** Vektoru  $(\#1, \#-1, \#0)$  se říká **signatura formy**, respektive signatura symetrické matice, a příslušná báze se nazývá **polární báze**.

**Úloha:** Na závěr, kolik lze v  $\mathbb{R}^d$  nalézt nejvíce přímek, aby každé dvě svíraly stejný úhel? (pokud někdo chce, abych přepsal i tuto úlohu, necht' se mi ozve)